

Einzelteilübersicht

	31011	1x		31597	3x		37238	1x		38244	1x
	31021	1x		31762	48x		37468	19x		38245	4x
	31058	1x		31982	13x		37679	6x		38246	2x
	31060	12x		32293	1x		37783	2x		38248	1x
	31078	1x		32879	10x		37869	1x		38249	2x
	31082	1x		32880	6x		38216	1x		38258	1x
	31336	18x		32881	3x		38240	1x		38416	1x
	31337	18x		35031	1x		38241	5x			
	31360	2x		35049	4x		38242	6x			
				35063	2x		37157	1x			
				35064	1x		36532	2x			
				35065	1x		36248	97x			
				35129	1x		36134	1x			
				35064	1x		35945	3x			
				35064	1x		35129	1x			
				35065	1x		35945	3x			
				35063	2x		36134	1x			
				35064	1x		36248	97x			
				35065	1x		36532	2x			
				35063	2x		37157	1x			
				35064	1x		37238	1x			
				35065	1x		37468	19x			
				35064	1x		37679	6x			
				35065	1x		37783	2x			
				35064	1x		37869	1x			
				35065	1x		38216	1x			
				35063	2x		38240	1x			
				35064	1x		38241	5x			
				35065	1x		38242	6x			
				35063	2x		38244	1x			
				35064	1x		38245	4x			
				35065	1x		38246	2x			
				35063	2x		38248	1x			
				35064	1x		38249	2x			
				35065	1x		38258	1x			
				35063	2x		38416	1x			

Kabellängen



BAUANLEITUNG

CLUBMODELL: „Bearbeitungszentrum“

Unser Clubmodell ist diesmal etwas Spezielles für die Computing-Freaks unter uns: eine Fertigungsinsel bestehend aus dem „Bearbeitungszentrum“ aus dem „Pneumatic Robots“, dem „Knickarmroboter“ aus dem „Industry Robots“ sowie ein paar Zusatzteilen (z. B. für die Sortierstrecke).

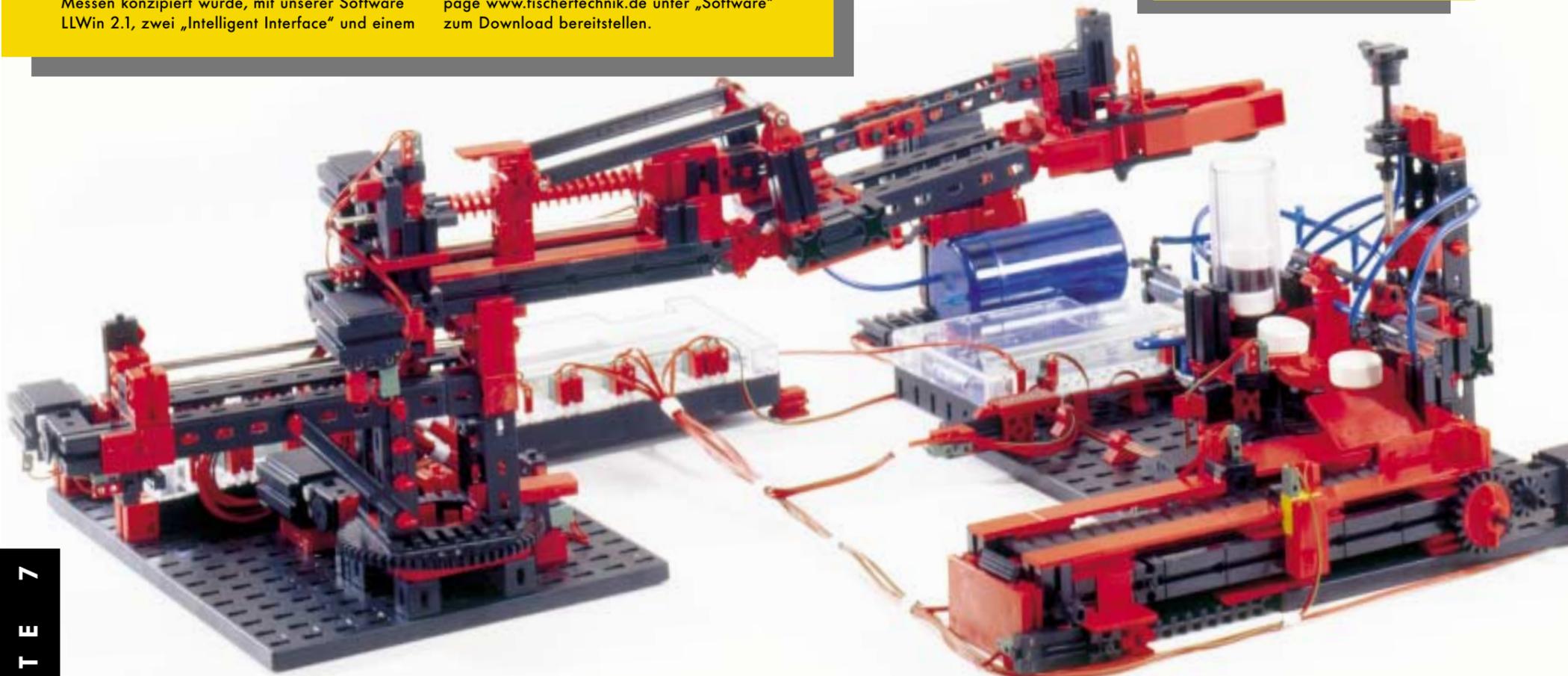
Angesteuert wird die Fertigungsinsel, die übrigens für den Dauerlauf und als Schaumodell für Messen konzipiert wurde, mit unserer Software LLWin 2.1, zwei „Intelligent Interface“ und einem

„Extension Module“, unserem neuen Ergänzungsmodul fürs „Intelligent Interface“ (ehemals „Slave Module“ genannt).

Wie die Modelle gebaut werden, steht in den jeweiligen Anleitungen der Baukästen. Die darüber hinaus benötigten Teile könnt Ihr der Stückliste entnehmen. Da das LLWin-Programm viel zu umfangreich wäre, um es hier abzu- drucken, werden wir dieses auf unserer Home- page www.fischertechnik.de unter „Software“ zum Download bereitstellen.

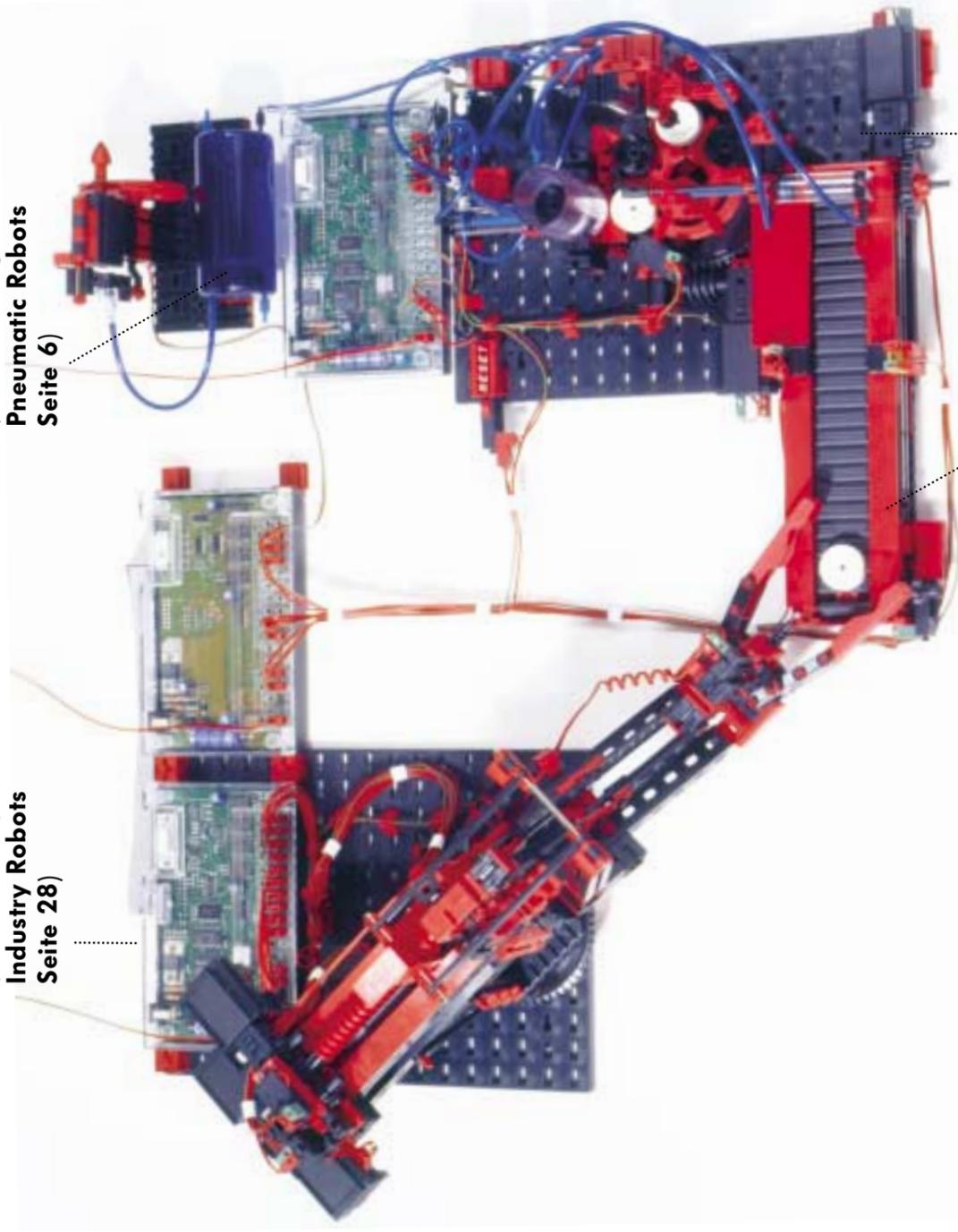
FAN-CLUB

Nr. 16
ZUM SAMMELN



Rob 4
(Bauanleitung
Industry Robots
Seite 28)

Kompressor
(Bauanleitung
Pneumatic Robots
Seite 6)



Transportband

**Bearbeitungs-
zentrum**
(Bauanleitung
Pneumatic Robots
Seite 20)

**Detailansicht
Transportband**



Nichtfarbige Teile gehören zum Bearbeitungs-
zentrum! Gegenüber der Original-
bauanleitung sind diese Teile und die
Magnetventile um eine Nut in Richtung
Interface versetzt. Das Interface befindet
sich dann lose neben der Grundplatte
(siehe Gesamtanlage).

Transportband

